



Bauermeister Fünfwalzwerke

Typ FW 631 SL mit mechanischer Walzenverstellung

Typ FW 631 SL-H mit hydraulischer Walzenverstellung



Bauermeister Fünfwalzwerke

Das Bemühen um den Fortschritt, das Streben nach Perfektion und jahrzehntelange Erfahrung konstruieren und bauen bei uns mit. Das Ergebnis: Unsere neu durchentwickelten Schnellläufer-Walzwerkstypen

FW 631 SL mit mechanischer Walzenverstellung

FW 631 SL-H mit hydraulischer Walzenverstellung.

Wichtige technische Daten (siehe auch Bildmaterial):

Patentierte Walzen (400 mm Durchmesser / 1000 – 1270 mm Länge) von hervorragender Qualität und Härte.

Die Walzen sind mit Kühlrippen zur guten und gleichmäßigen Kühlung ausgerüstet.

Kettenartige Verbindungen der Walzen untereinander. Die Maschine ist leicht einzustellen.

Drei von fünf Walzen sind verstellbar. Eine Anpassung an alle Schokoladenmassen, ob fettarm oder fettreich, ist garantiert.

Die Leistung unserer Maschinen bewegt sich zwischen 300 und 400 kg und mehr pro Stunde bei größter Masseinheit.

Der Kraftbedarf ist im Durchschnitt 40 – 45 kW.

Unsere Walzwerke der Typenreihe 631 sind mit verschiedenen Kontrollorganen ausgerüstet:

Alle Maschinen haben Magnetventile. Sie regulieren die Wasserzufuhr, um unnötigen Wasserverbrauch zu vermeiden.

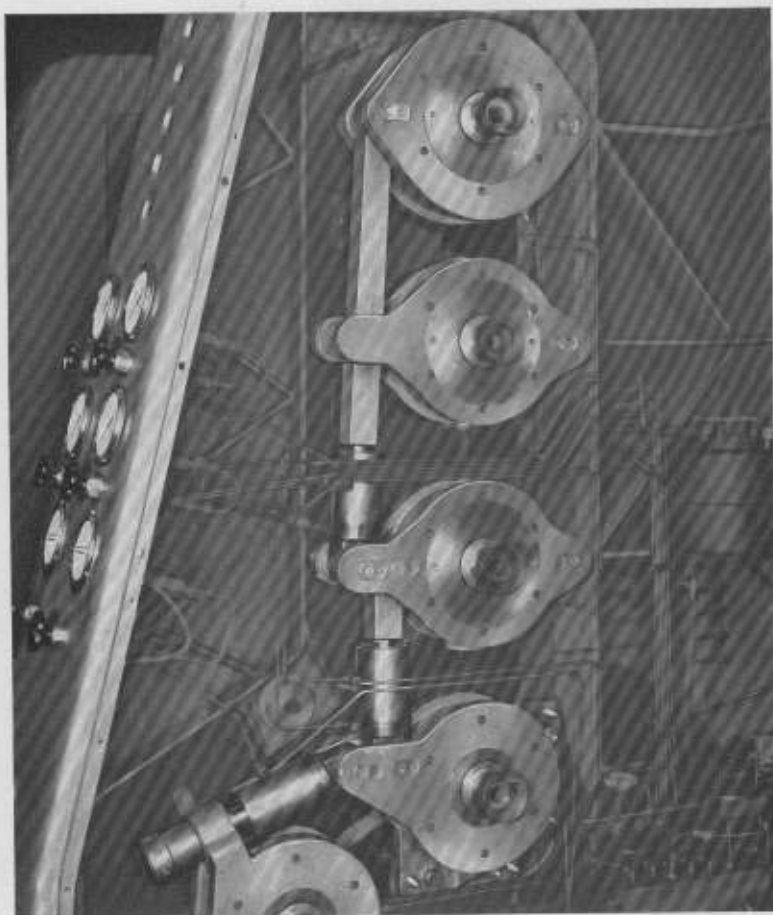
Alle Walzen sind mit Thermometern versehen. Auf Wunsch liefern wir auch eine vollautomatische thermostatische Kühlregelung.

Fotozellen sichern die Walzen. Bei Trockenlauf schalten sie die Maschine automatisch ab.

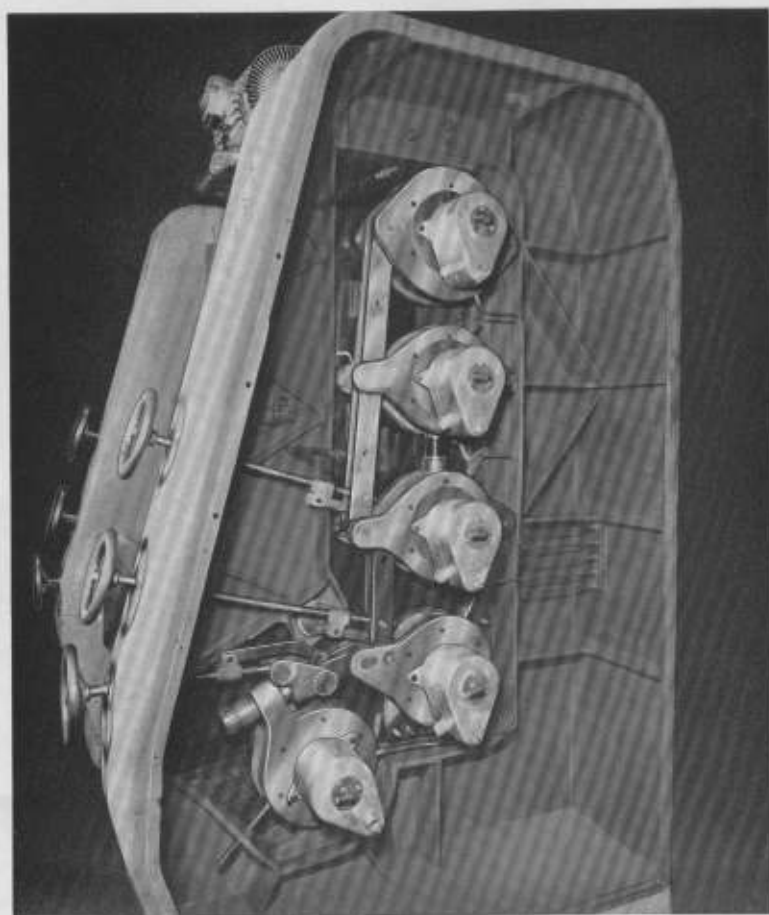
Die hydraulischen Maschinen sind mit Druckmanometern für die Walzenanpressung und für die Abstreichmesser ausgerüstet.

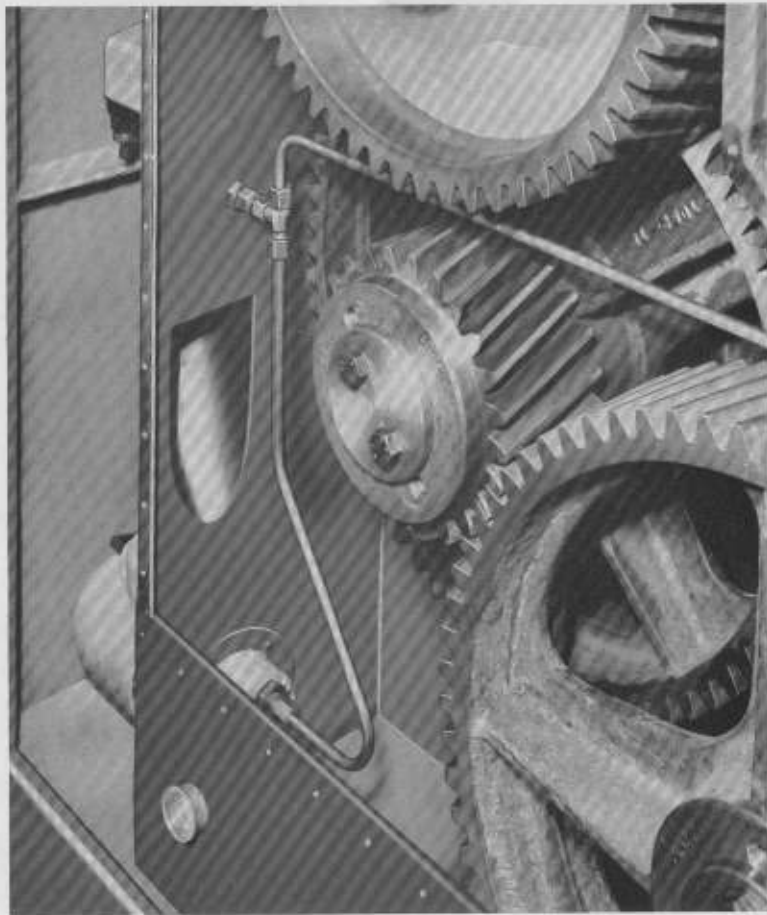
In dieser technischen Ausrüstung erkennt man den Fortschritt. Und noch eins – jedes, aber auch jedes Walzwerk wird, bevor es unser Werk verlassen darf, von uns mit Schokoladenmasse sorgfältig geprüft.

Die Walzen lassen sich ohne Kraftaufwand über Stellrädchen an der Vorderseite des rechten Maschinenständers einstellen. Präzisions-Manometer erlauben eine genaue Druckkontrolle. Um alle Walzen zu öffnen und in ihre ursprüngliche Lage zurückzubringen, ist für das hydraulische System eine Druckknopfbetätigung vorgesehen.

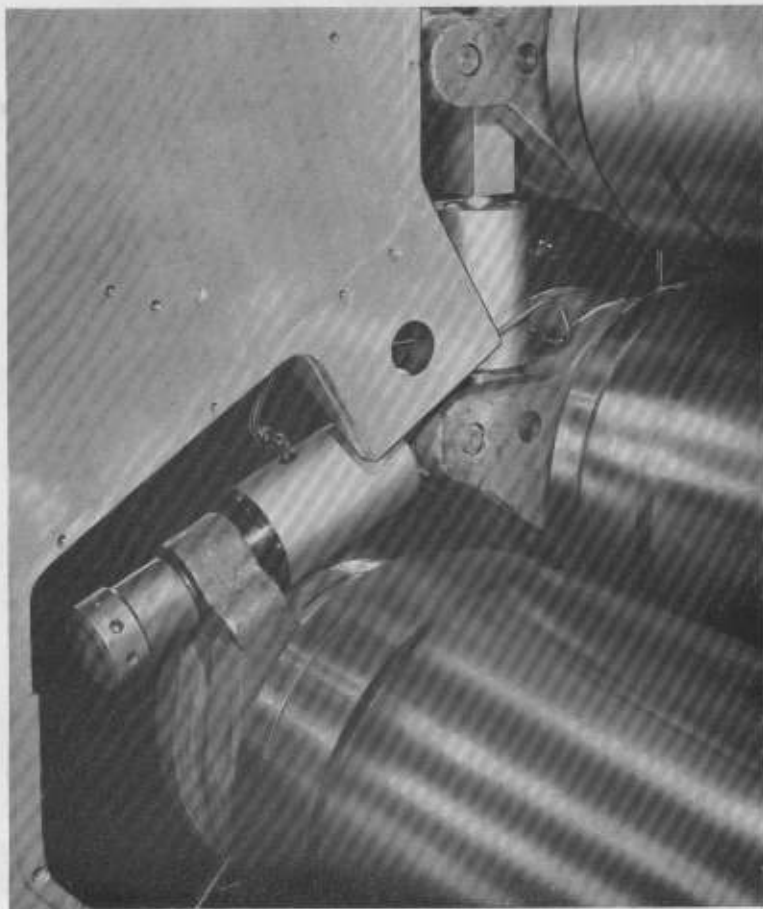


Über sechs Handräder können von vier beweglichen Walzen drei verstellt werden. Die Einstellkraft wird durch Exzenterbolzen und Gewindespindeln übertragen. Es ist möglich, Maschinen mit mechanischer Walzenverstellung noch nachträglich auf Hydraulik umzubauen.





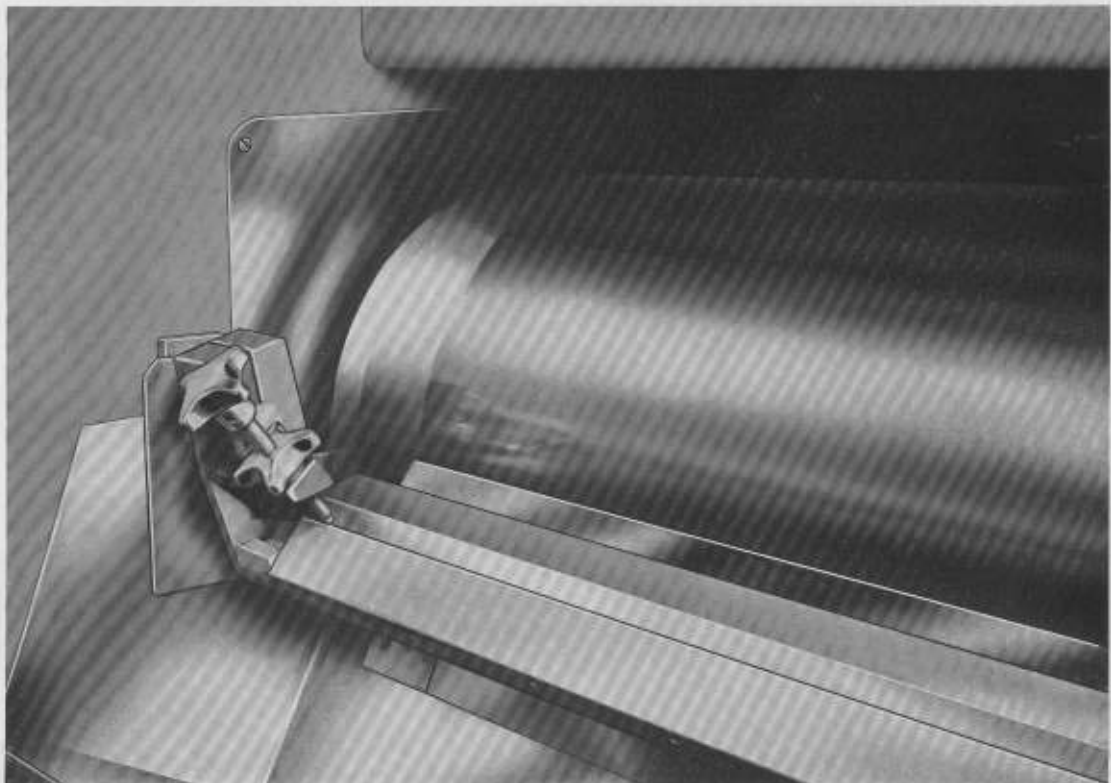
Durch Zahnräder mit Präzisions-Schrägverzahnung wird ein besonders ruhiger Lauf der Maschine erreicht. Die zentral angeordnete Ölpumpe sorgt für ausreichenden Ölumlaufl. Sollte im Schmiersystem eine Störung auftreten, schaltet ein Druckschalter das Walzwerk ab.



Die Einzugswalze ist dreifach vor Fremdkörperdurchgang geschützt. Eine mechanische Schersicherung öffnet die Walzen und verhindert jede Bruchgefahr. Bevor der Scherdruck erreicht ist, schalten Kontaktmanometer die Maschine aus, um einen langen Auslauf zu vermeiden. Unnötiger Druckanstieg wird durch hydraulische Sicherheitsventile im Inneren der Hubzylinder verhindert.

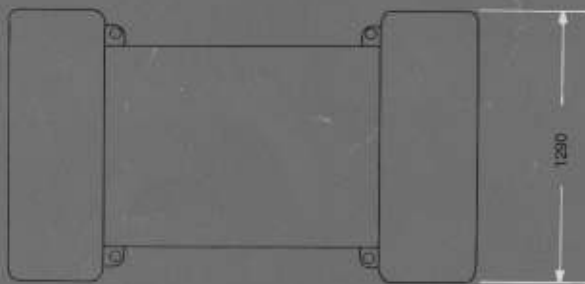
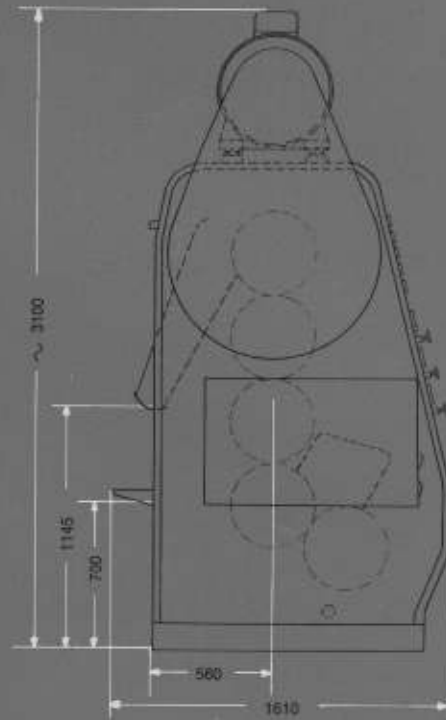
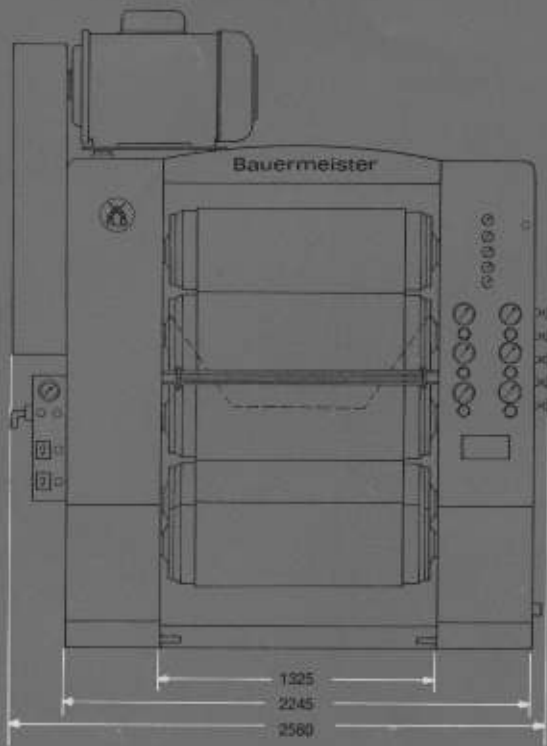


Die Schokolade wird über einen Speisekasten aufgegeben. Er ist an den Seiten hermetisch gegen Masseaustritt abgeschlossen. Zur besseren Speisung der Masse kann eine Vibrationsspeisewand geliefert werden. Sie sichert durch ihre Schutzstäbe gleichzeitig den Walzen-Einzugsspalt gegen Fremdkörper.



Der Abstreicher wird entweder durch eine mechanische oder eine hydraulische Vorrichtung angedrückt. Der Messerhalter ist symmetrisch ausgeführt. Er kann durch schnelle, einfache Umkehrung von beiden Seiten benutzt werden.

Bei der hydraulischen Masseabnahme sind beide Walzenseiten unabhängig voneinander zu korrigieren. Eine genaue Druckkontrolle ist durch das Manometer möglich.



Typ	Walzenmaße			Raumbedarf			Gewicht netto ohne Motor kg	Motor kW U/min
	Durch- messer mm	Arbeits- länge mm	Gesamt- länge mm	Breite mm	Höhe mm	Länge mm		
FW 631 SL und FW 631 SL-H	400	1000	1270	1610	3100	2580	6900	40-50 1000-1500